



Descriptif de fonction :		N° Fiche : DER/561	
Titre de la fonction exercée : Ingénieur en robotique – programmation de robot			
Direction : DER (Direction des Equipes de Recherche)		Service : Robotique et Cobotique (ROC)	
Fonction du N+1 : Responsable ERT ROC		Lieu de Travail : IRT Jules Verne (Technocampus Ocean)	
Type de contrat :		Date de début : Au plus vite	
Durée du contrat : CDI/MAD		Statut : Cadre	

Présentation de l'IRT JULES VERNE

L'IRT Jules Verne

L'IRT Jules Verne est un centre de recherche industriel mutualisé dédié au manufacturing. Il vise l'amélioration de la compétitivité de filières industrielles stratégiques par des ruptures technologiques sur les procédés de fabrication. Sa recherche se focalise sur des sujets appelant des débouchés sur les marchés à court et moyen termes et son cœur d'activité porte sur l'élaboration de briques technologiques génériques et multifilières sur 3 axes majeurs : Conception intégrée produit/process | Procédés innovants | Systèmes de production flexibles et intelligents.

Il regroupe, sur un même site près de Nantes, des industriels, des établissements de formation, des laboratoires de recherche appliquée publics et privés, des moyens de prototypage et de démonstration industrielle.

Au sein de l'IRT Jules Verne, la R&D est organisée en Equipes de Recherche Technologique (ERT) regroupées en Département de recherche:

- Conception intégrée de produits/procédés : l'équipe Simulation Structures & Procédés (ERT SIM), l'équipe Caractérisation de Matériaux, Structures & Procédés (ERT CAR)
- Procédés innovants de fabrication : l'équipe Procédés Matériaux Métalliques (ERT PMM), l'équipe Procédés Matériaux Composites (ERT PMC),
- Systèmes flexibles et intelligents : l'équipe Robotique et Cobotique et Réalité Virtuelle (ERT ROC)

La mission consiste en la programmation de robots poly articulés du commerce, utilisés pour des procédés innovants. Le candidat devra participer à la conception/adaptation des cellules prototypes et sera en charge de la programmation des robots en liens avec les développements des projets.

Présentation du contexte

De plus en plus de projets sont en liens avec la mise en œuvre de procédés innovants et nécessitent l'intégration, la modification et le pilotage de robot poly articulés du commerce. Ces robots de plusieurs fabricants, doivent être programmés et adaptés aux développements spécifiques des procédés en liens directs avec les développements et résultats des projets.

Missions principales – Relations

L'ingénieur sera en charge du pilotage de l'intégration et de la modification des installations robotique de l'IRT JV en fonction des besoins projets et des développements. Il sera également en charge de la programmation des robots dans les projets IRT JV. Ses missions seront :

- Définition des spécifications d'une cellule robotisée par rapport aux besoins des projets
- Pilotage de l'intégration/modification des cellules
- Programmation des robots
- Développement de solutions innovantes en liens avec les développements liés aux procédés traités



Compétences		
Savoir Connaissances théoriques	Savoir-faire Compétences méthodologiques & organisationnelles	Savoir-être Compétences relationnelles & comportementales
<ul style="list-style-type: none">• Architecture de cellule robot• Génération de trajectoire• FAO	<ul style="list-style-type: none">• Programmation de robot• Intégration/mise en œuvre expérimentale• Customisation de robot	<ul style="list-style-type: none">• Rigueur et sens de l'organisation• Réactivité• Communicant• Travail en équipe• Autonomie
Profil souhaité	<ul style="list-style-type: none">• Ingénieur expérimenté• Expérience en programmation de robot industriel	
Contact :	Merci de bien vouloir envoyer un CV détaillé, une lettre de motivation et une lettre de référence à : recrutement@irt-jules-verne.fr	
	Crée par : DRH	Date : 19 juillet 2017